

# 步进电机

0.2 mNm

两相，20步旋转一圈

PREC1step® 专利技术

## ADM0620-2R-ww-ee

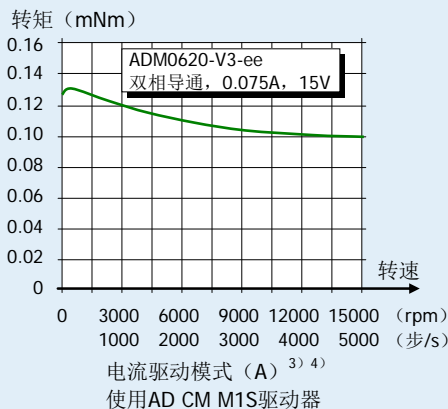
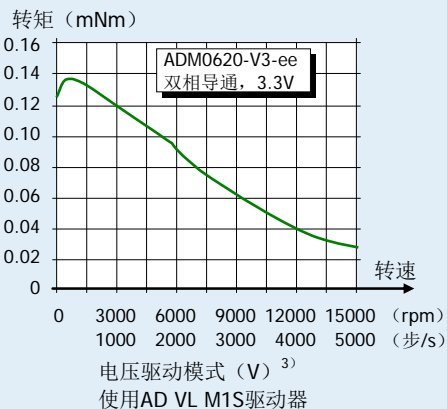
	ww =	V2		V3		V6		驱动模式 V DC A
		电压	电流	电压	电流	电压	电流	
1 名义电压		2	—	3	—	6	—	
2 名义相电流 (双相导通)		—	0.13	—	0.075	—	0.04	
3 相电阻 (温度为 20°C)		12.4		30		120		Ω
4 相电感 (1kHz)		1.2		3.0		10.5		mH
5 反电动势振幅		0.33		0.6		1.1		V/千步/s
6 最大静转矩 <sup>1)</sup> (两相导通, 名义电流值)	0.2							mNm
7 最大静转矩 <sup>1)</sup> (双倍名义电流值)	0.28							mNm
8 步进角 (全步模式)	18							°
9 步进角精度 <sup>2)</sup>	±5							整步的%
10 残留转矩	0.04							mNm
11 转子转动惯量	0.7							·10 <sup>-9</sup> kgm <sup>2</sup>
12 谐振频率 (空载时)	170							Hz
13 电气时间常数	0.09							ms
14 工作环境温度范围	-35 ... +70							°C
15 绕组最大耐热	130							°C
16 绕组—环境空气的热阻	165							°C/W
17 热时间常数	120							s
18 输出轴轴承	滚动轴承, 预加载 (标配)							
19 输出轴最大负载:								
— 径向 (距轴承 3 mm)	0.3							N
— 轴向	0.5							N
20 输出轴间隙:								
— 径向跳动 (0.2N)	20							μm
— 轴向窜动 (0.2N)	50							μm
21 绝缘测试电压	200							V DC
22 重量	1.4							g

1) 采用双极驱动器。

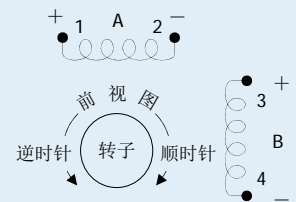
2) 双相导通, 相电流均衡。

3) 负载转动惯量为 8·10<sup>-9</sup> kgm<sup>2</sup> 时的矩频曲线。

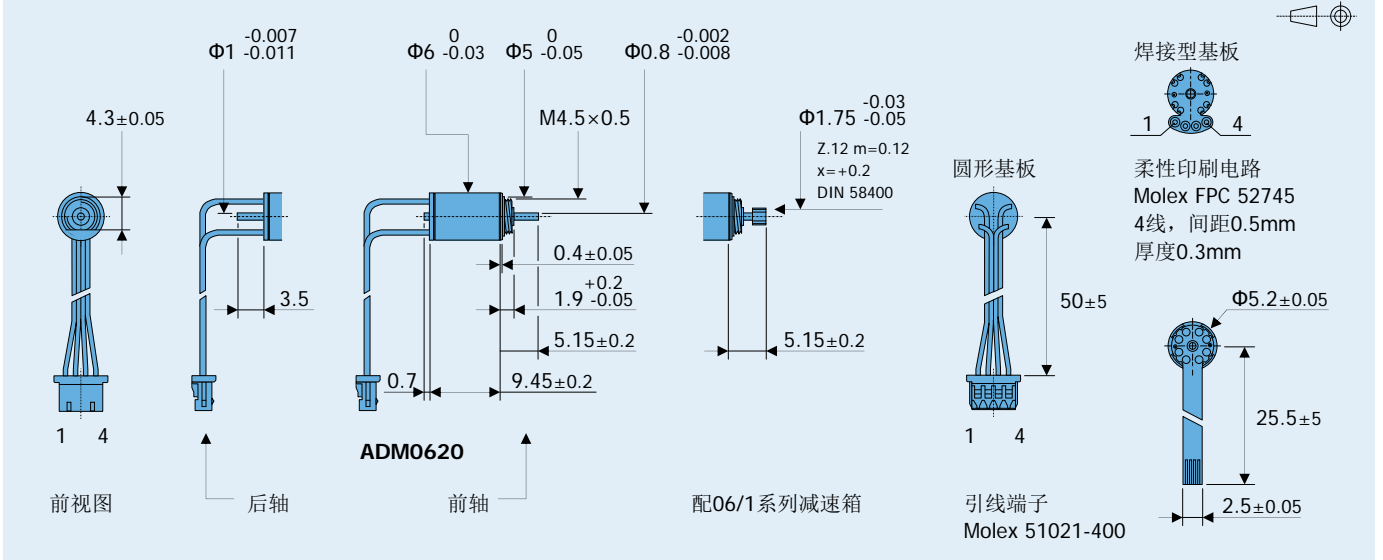
4) 电流工作模式下测试时, 即使恒流驱动, 但如果电源电压低, 电机转矩会随转速升高而下降。



	1	2	3	4
A 相	+	-	-	+
B 相	+	+	-	-



外形尺寸图



选配件列表

驱动器	编码器	步进电机	减速箱 / 丝杠
 AD VL M_S AD CM M_S		 ADM0620	 06/1 M1.2、M1.6丝杠

订货代码

举例: **ADM0620-2R-V3-05**

电机型号 ADM = 电机代码 06 = 电机直径 (mm) 20 = 旋转一圈所需的步数 <b>ADM0620</b>	轴承类型 (rr) 可定制特殊润滑产品 <b>-2R</b> (双端滚动轴承)	名义电压 (ww) <b>-V2</b> <b>-V3</b> <b>-V6</b>	出轴规格 (ee)		
			仅前端出轴	双端出轴	前轴规格
			<b>-01</b> (圆形基板)	<b>-00</b> (圆形基板)	光轴
			<b>-05</b> (圆形基板)	<b>-06</b> (圆形基板)	带06/1型齿轮
			<b>-21</b> (圆形基板)	<b>-20</b> (圆形基板)	适配M1.2丝杠
			<b>-23</b> (圆形基板)	<b>-22</b> (圆形基板)	适配M1.6丝杠
			<b>-11</b> (焊接型基板)	<b>-10</b> (焊接型基板)	光轴
			<b>-15</b> (焊接型基板)	<b>-16</b> (焊接型基板)	带06/1型齿轮
			<b>-26</b> (焊接型基板)	<b>-25</b> (焊接型基板)	适配M1.2丝杠
			<b>-28</b> (焊接型基板)	<b>-27</b> (焊接型基板)	适配M1.6丝杠
			<b>-43</b> (柔性印刷电路)	<b>-42</b> (柔性印刷电路)	光轴
			<b>-47</b> (柔性印刷电路)	<b>-48</b> (柔性印刷电路)	带06/1型齿轮
			<b>-67</b> (柔性印刷电路)	<b>-66</b> (柔性印刷电路)	适配M1.2丝杠
			<b>-69</b> (柔性印刷电路)	<b>-68</b> (柔性印刷电路)	适配M1.6丝杠