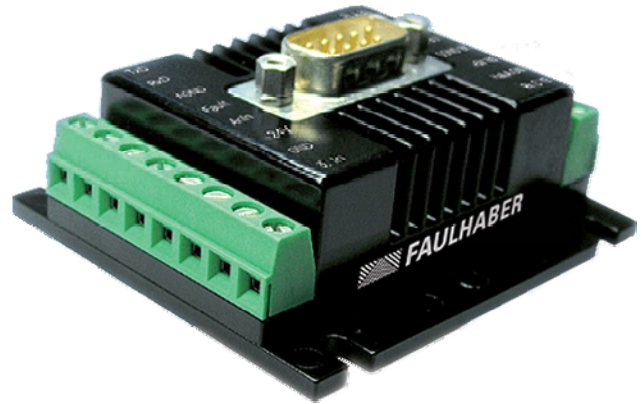




FAULHABER 最新伺服驱动器——MCDC (MCBL) 3006 系列

作为 MCDC (MCBL) 2805 的升级产品, MCDC (MCBL) 3006 系列驱动器在保持外形尺寸不变的情况下, 性能有较大幅度提升并高度兼容旧版的 2805, 主要新特性如下:



- ◇ 最大连续功率由 140W 升至 180W, 其中最大电压由 28V 提高至 30V, 最大连续电流从 5A 提高至 6A;
- ◇ RS232 和 CAN 总线 (遵从 CANopen 协议) 两种通讯方式二选其一;
- ◇ PWM 输出频率从 62.5kHz 提高至 78.12kHz;
- ◇ 用于驱动控制无刷伺服电机的 MCBL 型驱动器, 无编码器时, 位置精度从 1/1000 圈提高至 1/3000 圈。
- ◇ 可选择将第三输入端 (3.In) 作为运算电路的独立电源输入端, 降低能耗;
- ◇ 支持更加丰富的 ASCII 指令, 例如可为电机加速和减速设置不同的加速度;
- ◇ 外接编码器最高反馈信号频率从 200kHz 提高至 400kHz;
- ◇ 电机的速度范围由 10~30 000 (有刷)、10~15 000 (无刷) 拓展到统一的 5~30 000rpm;
- ◇ 提供无外壳封装的 3003 (最大连续电流为 3A) 系列, 具有更精巧的体积, 更方便用户嵌入系统;
- ◇ PID 调节功能更趋完善, 速度和位置 PID 相互独立;
- ◇ I/O 端口采样周期从 1.8ms 缩短至 100 μ s;
- ◇ 数字电平规格细分为兼容 TTL 和 PLC 两种;
- ◇ 专用控制软件 Motion Manager 从 2.0 升级到 3.0 版, 合成运动曲线输出的采样时基由 9ms 缩短至 1ms;
- ◇ 内置存储器 (仅限于 RS232 通讯接口的驱动器) 由 EEPROM 更换为 FLASH;
- ◇ 基于 RS232 通讯时, 多个驱动器联网运行不再需要额外的扩展板, 同时具备指令正确性检查功能。